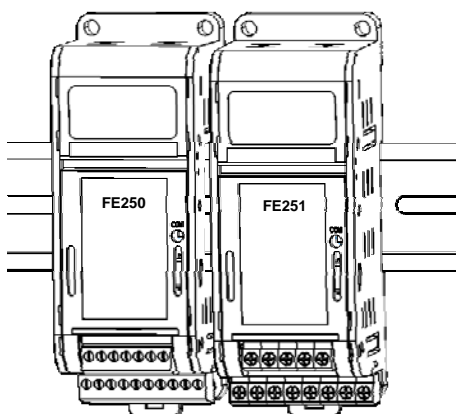

模組化微電腦PID溫度控制器

型號: FE250 / FE251

操作手冊 Ver 2.6



台灣儀控股份有限公司
TAIWAN INSTRUMENT & CONTROL CO., LTD

目錄

1. 注意事項.....	1
2. 訂貨與標籤.....	1
3. 規格表.....	2
4. 輸入類別一覽表.....	3
5. 包裝構成與標籤.....	3
5.1 包裝內容說明.....	3
5.2 標籤內容說明.....	4
6. 操作面板說明.....	5
7. 外型尺寸.....	5
8. 端子接線圖.....	6
8.1 FE250 接線圖.....	6
8.1.1 FE250 端子外型圖.....	6
8.2 FE251 接線圖.....	7
8.2.1 FE251 端子外型圖.....	7
9. 溫控器本體安裝及取出方式.....	8
10. 基本功能設定.....	8
10.1 設定 INPUT.....	8
10.2 設定 SV 值.....	8
10.3 RUN/STOP 模式選擇.....	8
10.4 開啟自動演算.....	9
10.5 設定 PID 值.....	9
10.6 設定 ON/OFF 控制.....	9
10.7 設定警報模式.....	10
10.8 設定警報值.....	10
10.9 手動模式選擇.....	10
11. 各階層參數流程說明.....	11
11.1 階層操作方式.....	11
11.2 階層操作示意圖.....	11
11.3 LCK 可進出層別表.....	11
11.4 Level 1 (用戶層)參數顯示圖.....	12
11.5 Level 2 (PID 層)參數顯示圖.....	12
11.6 Level 3 (輸入層)參數顯示圖.....	13
11.7 Level 4 (設定層)參數顯示圖.....	14
12. 錯誤訊息說明.....	14
13. 設定層(Level 4) 參數隱藏/顯示設定表.....	15
14. 所有參數內容及出廠設定表.....	17

14.1	通訊群組	17
14.2	警報群組	17
14.3	PID 群組	18
14.4	SV 群組	18
14.5	自動演算群組.....	19
14.6	系統群組	19
14.7	控制群組	20
14.8	輸入群組	21
15.	警報動作說明	23
15.1	警報模式	23
15.2	警報特殊設定.....	24
16.	更改輸出模組	25
16.1	RELAY 1a 接點 (FE251).....	25
16.2	RELAY 1c 接點 (FE250).....	25
16.3	SSR 電壓模組.....	25
16.4	mA 電流模組.....	25
16.5	輸出校正流程圖	26
16.6	輸出校正步驟.....	27
17.	更改輸入信號	28
17.1	輸入更改為熱電偶 TC 模式.....	28
17.2	輸入更改為白金電阻體 RTD 模式.....	28
17.3	輸入更改為線性類比信號 Linear (4~20mA).....	28
17.4	輸入校正流程圖	29
17.5	輸入校正步驟.....	30
18.	通訊暫存器位址一覽表.....	31

感謝您購買本公司的 FE 系列微電腦 PID 溫度控制器。
 在使用控制器之前，請先確認您訂購的產品規格、型號，是否符合您的需求。
 請確認溫度控制器使用之電壓、頻率以及輸入/輸出種類與範圍。
 請詳閱操作手冊，並將之交付給最終產品使用者，妥善保管使用。
 FE 系列溫度控制器係使用最新技術及最先進 SMT 設備，加上累積數十年開發、製造經驗所推出之新一代溫度控制器。

1. 注意事項



警告

1. 注意！感電危險！
2. 控制器送電後請勿觸摸 AC 電源接線端子，以免遭受電擊！
3. 在實施控制器電源配線時，請先確定電源是關閉的！



警告

1. 控制器送電前請先確認 AC 電源裝配腳位置是否正確，否則送電後可能造成控制器嚴重損壞。
2. 送電前請先確認電源電壓與控制器的規格〈AC 85~265V or DC 24V〉是否相符，否則送電後可能造成控制器嚴重損壞。
3. 請確認配線是否接到正確用途〈Input, Output〉的端子。
4. 請選用適合螺絲的電線 AWG22~16 與螺絲起子如下圖所示：

FE250	FE251	AWG22~16
M2.0 一字螺絲起子	M2.6 十字螺絲起子	
		 電線鎖緊扭矩：0.3 N.m (3kgf.cm) 電線剝皮長度 5mm (max)

5. 請勿將控制器安裝於易受高週波干擾、腐蝕性氣體及高溫高濕處
 〈正常工作環境：-10 ~ 50°C，20 ~ 90%RH〉。
6. 為避免受到雜訊干擾，感測器配線請遠離動力電源線及負載電源線。
7. 熱電偶〈Thermocouple〉引線延長時，請配合該熱電偶的種類，使用補償導線。
8. 白金測溫電阻體〈RTD〉引線延長時，請選用阻抗值較小者，三線間請使用相同線材。

2. 訂貨與標籤

	第一組輸出	第二組輸出	警報	再傳送	遙控輸入	通訊	輸入	主電源
FE250	1	0	1	0	0	0	0 1	A
FE251	0 無	0 無	0 無	0 無	0 無	0 無	輸入類別 一覽表之 “代碼”	A AC 85~265V
	1 繼電器 Relay	1 繼電器 Relay	1 1 組	1 4~20mA		B RS-485		D DC 24V
	2 電壓脈衝 (SSR 驅動用)	2 電壓脈衝 (SSR 驅動用)	2 2 組	2 0~20mA				
	3 4~20mA	3 4~20mA		A 0~5V				
	4 0~20mA	4 0~20mA		B 0~10V				
	A 0~5V	A 0~5V		C 1~5V				
	B 0~10V	B 0~10V		D 2~10V				
	C 1~5V	C 1~5V						
	D 2~10V	D 2~10V						

※：■ 黑色方框為選購功能，需另加收費用

3. 規格表

型號		FE250	FE251
電源電壓		AC 85 ~ 265V, DC 24V (選購功能)	
電源頻率		50/60 Hz	
消耗功率		約 6VA	
記憶體		斷電保持記憶體 EEPROM	
感測器輸入 ※ 請參考輸入類別一覽表		顯示精度 0.2% FS	
		取樣時間 50ms	
		熱電偶(TC): K、J、R、S、B、E、N、T、W、PL II、L	
		白金電阻體(RTD): PT100	
		DC 線性類比輸入: 0~20mA、4~20mA 0~1V、0~5V、0~10V、0~2V、1~5V、2~10V 0~25mV、0~50mV、其它(10~50mV....)、0~70mV	
控制輸出	OUT1繼電器 Relay	1c	1a
		1a 接點 SPST-NO, 250VAC, 8A (電阻性負載), 電氣壽命: 100,000 次以上 1c 接點 SPDT-NO, 250VAC, 5A (電阻性負載), 電氣壽命: 50,000 次以上 SPDT-NC, 250VAC, 2A (電阻性負載), 電氣壽命: 20,000 次以上	
	OUT2繼電器 Relay	1a	
	電壓脈衝SSR driver	ON: 24V OFF: 0V 最大負荷電流: 20 mA, 具備輸出短路保護功能	
DC線性電壓電流 linear		4~20mA、0~20mA 最大負載電阻 560Ω, 0~5V、0~10V、1~5V、2~10V	
控制方式		ON-OFF 或 P、PI、PID 控制	
第一組警報輸出		1c	1a
		1a 接點 SPST-NO, 250VAC, 8A (電阻性負載), 電氣壽命: 100,000 次以上 1c 接點 SPDT-NO, 250VAC, 5A (電阻性負載), 電氣壽命: 50,000 次以上 SPDT-NC, 250VAC, 2A (電阻性負載), 電氣壽命: 20,000 次以上	
第二組警報輸出		1a	
		1a 接點 SPST-NO, 250VAC, 8A (電阻性負載), 電氣壽命: 100,000 次以上	
再傳送輸出		類比輸出信號: 4~20mA、0~20mA、0~5V、0~10V、1~5V、2~10V	
		可傳送: PV1、SV1、PV2、OP1	
通訊	傳輸方式	RS-485 兩線式半雙工 最多 32 台 最大距離 1200 米	
	通訊協定	Modbus RTU, TAIE 兩種	
	同位元檢查	None 無, Odd 奇同位, Even 偶同位	
	Data bit	8bit	
	Stop bit	1 或 2 bit	
	通訊速率	2400,4800,9600,19200,38400,57600,115200 bps	
回應延遲時間	0~250 ms 可調		
操作環境溫度 溼度		-10 ~ 50°C (在無結冰或結露的情況下) 20% ~ 90% RH	
儲存環境溫度		-25 ~ 65°C (在無結冰或結露的情況下)	
外型尺寸		W 40 x H 107 x D 43 mm	
本體重量		約 100 克	約 100 克

4. 輸入類別一覽表

輸入類型	類別		代碼	範圍	
				°C	°F
熱電偶 (TC)	K	K1	01	-50.0~400.0	-50.0~750.0
		K2	02	0~1200	0~2190
	J	J1	03	-50.0~400.0	-50.0~750.0
		J2	04	0~1200	0~2190
	R	R	05	0~1760	0~3200
	S	S	06	0~1760	0~3200
	B	B	07	0~1820	0~3300
	E	E	08	0~900	0~1650
	N	N	09	0~1300	0~2370
	T	T1	10	-199.9~400.0	-199.9~750.0
		T2	11	-199~400	-199~750
	W	W	12	0~2320	0~4200
	PL II	PL II	13	0~1200	0~2190
	L	L	14	0~800	0~1470
白金電阻體 (RTD)	PT100	DP1	15	-199.9~600.0	-199.9~999.9
		DP2	16	-199~600	-199~1110
		DP3	17	0~600	0~1110
線性類比輸入 (Linear)	AN1	0~25mV	18	-1.999~9.999 -19.99~99.99 -199.9~999.9 -1999~9999	
	AN2	0~50mV	19		
		0~20mA	20		
		4~20mA	21		
		0~1V	22		
		0~5V	23		
		0~10V	24		
		0~2V	25		
		1~5V	26		
		2~10V	27		
		其它	28		
	AN3	0~70mV	29		

5. 包裝構成與標籤

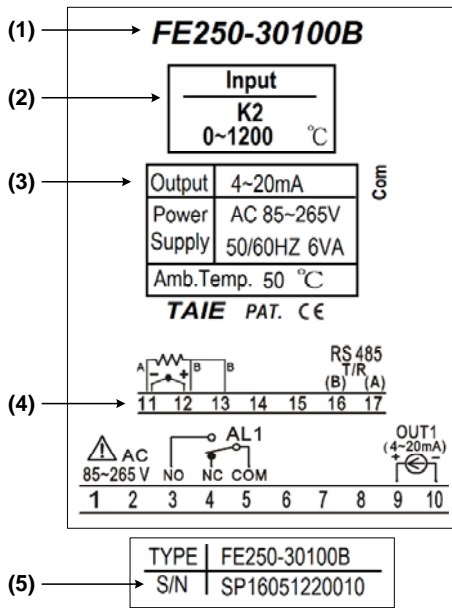
5.1 包裝內容說明

出廠包裝項目如下：

- | |
|------------------|
| 1. 溫度控制器.....1 台 |
| 2. 操作手冊.....1 張 |
| 3. 端子保護蓋.....2 只 |

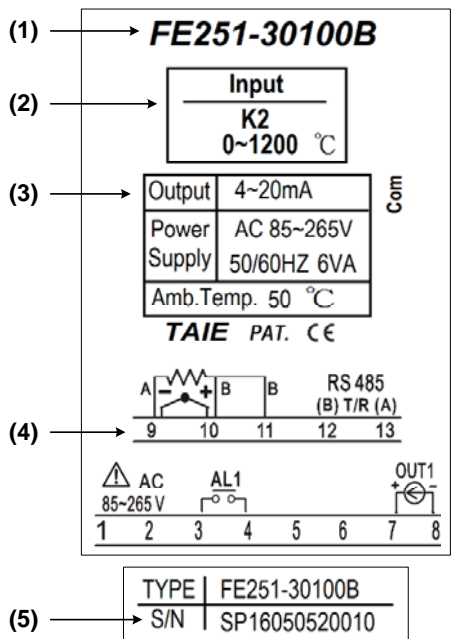
5.2 標籤內容說明

1. FE250 標籤




NO.	說明	範例說明
(1)	產品型號	FE250 控制器型號
(2)	輸入類別	控制器輸入信號與溫度範圍
(3)	控制輸出	Output 4~20mA 控制輸出
(4)	端子接線圖	FE250 端子接線位置圖
(5)	產品序號	SP16051220010 (貼於本體端子內側)






2. FE251 標籤



NO.	說明	範例說明
(1)	產品型號	FE251 控制器型號
(2)	輸入類別	控制器輸入信號與溫度範圍
(3)	控制輸出	Output 4~20mA 控制輸出
(4)	端子接線圖	FE251 端子接線位置圖
(5)	產品序號	SP16050520010 (貼於本體端子內側)

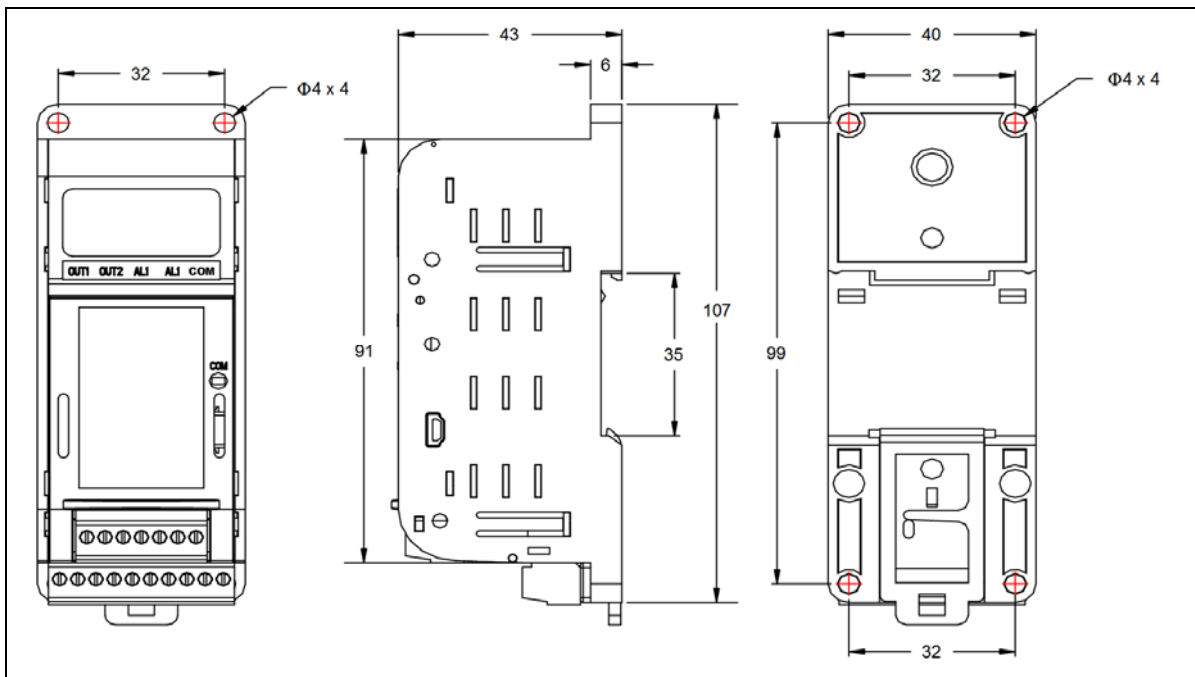
6. 操作面板說明



1		PV	顯示感測值或參數名稱(紅色)
2		SV	顯示設定值或該參數目前設定值(綠色)
3	LED 燈	OUT1	OUT1 動作時，此燈亮(橘色)
		OUT2	OUT2 動作時，此燈亮(橘色)
		AL1	第一組警報動作時，此燈亮(紅色)
		AL2	第二組警報動作時，此燈亮(紅色)
			1. 當 AT 進行中時此燈常亮，AT 完成後燈熄滅(橘色) 2. 當通訊進行中時此燈閃爍(橘色)
		COM	通訊回應指示燈，當回應資料時，此燈亮(綠色)
4	按鍵	 SET	設定鍵，設定參數完成時按下此鍵。
		 SHIFT	移位鍵(千、百、十、個位)
		 DOWN	減少鍵 (-1000,-100,-10,-1)
		 UP	增加鍵 (+1000,+100,+10,+1)

7. 外型尺寸

(單位: mm)



8. 端子接線圖

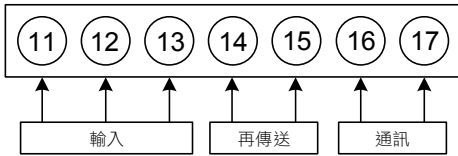


注意

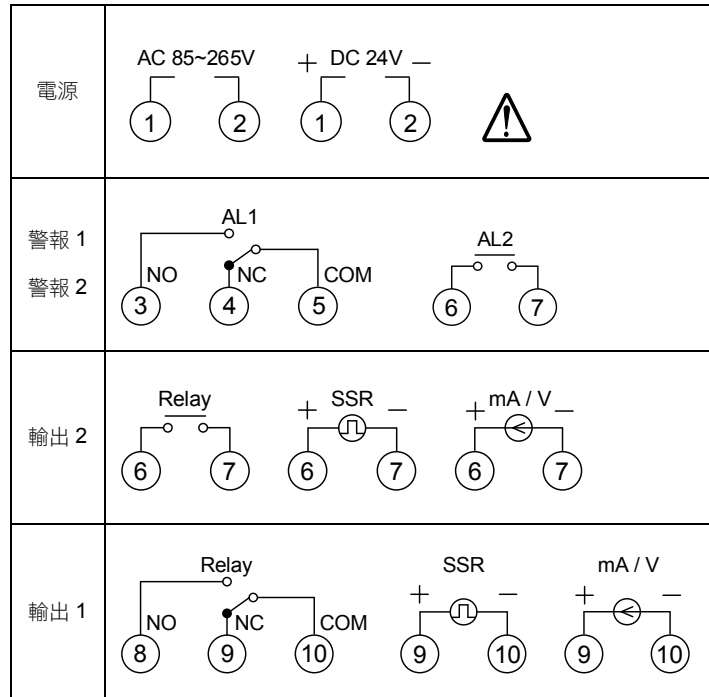
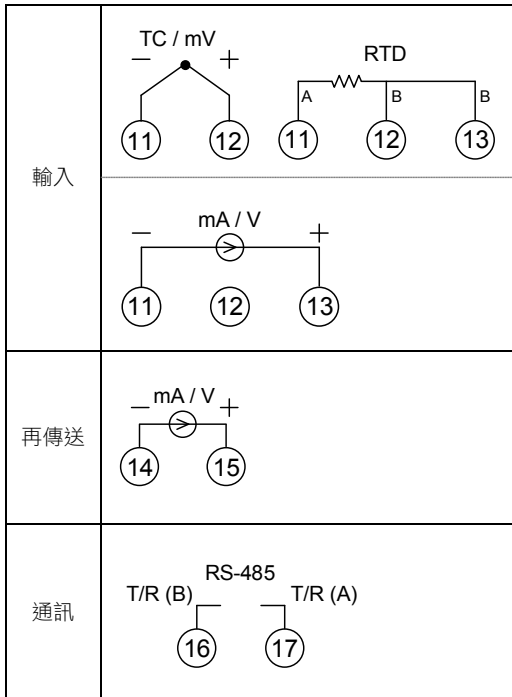
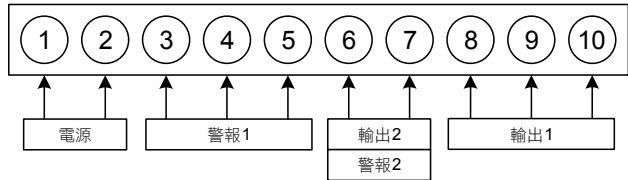
在實施控制器電源配線時，請先確定電源是關閉的，以免觸電！
在通電狀態下，請不要觸摸端子等帶電部位。否則可能會因為觸電極短路而導致受傷死亡或重傷事故。

8.1 FE250 接線圖

上排端子

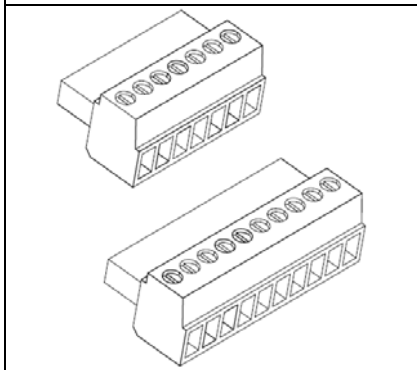


下排端子



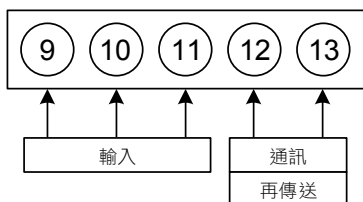
8.1.1 FE250 端子外型圖

插拔式端子 M2.0 一字螺絲

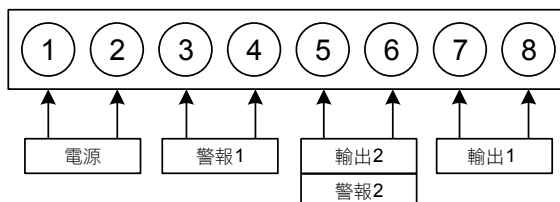


8.2 FE251 接線圖

上排端子



下排端子

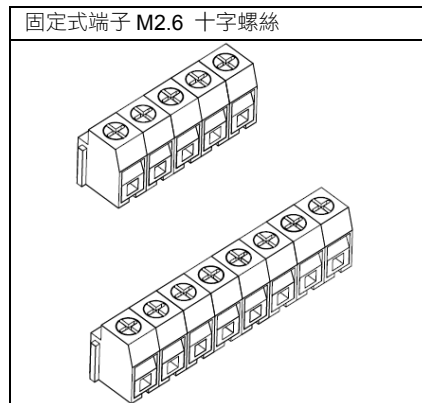


輸入	
通訊	
再傳送	

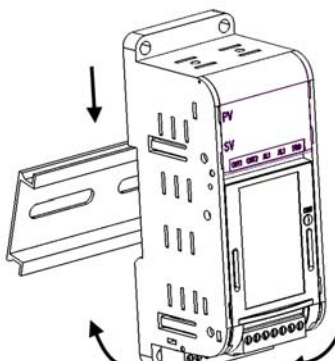
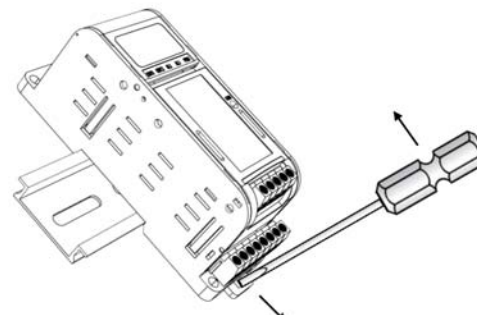
電源	
警報 1 警報 2	
輸出 2	
輸出 1	

8.2.1 FE251 端子外型圖

固定式端子 M2.6 十字螺絲



9. 溫控器本體安裝及取出方式

<p>1. 安裝</p> <ol style="list-style-type: none"> 將控制器本體由上往下，掛上鋁軌。 掛上後順勢往前推。 聽到“咔”的一聲，表示已嵌入。 用手搖動一下本體，確認是否確實嵌入。 	<p>2. 取出</p> <ol style="list-style-type: none"> 取一字起子，斜插入控制器本體下方，黑色固定片的凹槽中。 將起子往前面推，黑色固定片會滑出鋁軌。 此時握住控制器本體即可取下。 
--	---

10. 基本功能設定

10.1 設定 INPUT

1.	PV 8825 SV 8880	送電後顯示畫面。	2.	PV 0000 SV 8822	按 SET 設定鍵+ << 移位鍵3秒,進入第三層顯示“INP1”,下方顯示目前INP1值。
3.	PV 0000 SV 8822	按 << 移位鍵,下方文字閃爍並選擇位數。	4.	PV 0000 SV 8822	按 >> 增加、 << 減少鍵調整輸入類別。
5.	PV 0000 SV 8822	按 SET 設定鍵寫入新INP1值。此範例為修改K型熱電偶至PT100。	要變更Input輸入類別，熱電偶、PT100、線性類比信號 3者間切換時、需作內部Jumper位置調整，線性類比信號也需重新校正。。 詳細請參考章節17.更改輸入信號		
















10.2 設定 SV 值

1.	PV 8825 SV 8880	送電後顯示畫面。	2.	PV 8825 SV 0000	按 << 移位鍵數字開始閃動，並選擇位數。
3.	PV 8825 SV 0150	按 >> 增加、 << 減少鍵調整設定值。	4.	PV 8825 SV 8850	按 SET 設定鍵，寫入新設定值。










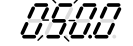



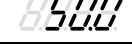

10.3 RUN/STOP 模式選擇

1.	PV 8825 SV 8850	送電後顯示畫面。	2.	PV 8825 SV 566R	按 SET 設定鍵切換至顯示“R-S”。
3.	PV 8825 SV 566R	按 << 移位鍵,下方文字閃爍。	4.	PV 8825 SV 880R	按 >> 增加、 << 減少鍵選擇run/stop模式。
5.	PV 8825 SV 880R	按 SET 設定鍵寫入新R-S值。	當在STOP模式時，溫控器關閉輸出與警報功能。		

10.4 開啟自動演算







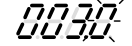











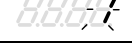


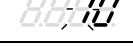





1.	PV  SV 	送電後顯示畫面。	2.	PV  SV 	按  設定鍵切換至顯示“AT”。
3.	PV  SV 	按  移位鍵，文字開始閃動。	4.	PV  SV 	按  增加、  減少鍵選擇是否自動演算。
5.	PV  SV 	按  設定鍵寫入新設定值。	當開始自動演算後，AT LED燈號會亮起並開始輸出，經過數個週期的震盪後即可獲得新的PID值，並準確控制，演算完成後AT燈號會自動熄滅。		

10.5 設定 PID 值













1.	PV  SV 	送電後顯示畫面。	2.	PV  SV 	按  設定鍵3秒，進入第二層後顯示“P1”，下方顯示目前P1值。
3.	PV  SV 	按  移位鍵，下方數字閃爍並選擇位數。PV位置則顯示當前的PV值。	4.	PV  SV 	按  增加、  減少鍵調整P1值。
5.	PV  SV 	按  設定鍵寫入新P1值。	依照相同的方法，去設定積分值(I1)和微分值(D1)。		

※：按下移位鍵上方會顯示 PV 值，此功能為方便客戶監控修改後的 PID 值對 PV 的影響。











10.6 設定 ON/OFF 控制

1.	PV  SV 	送電後顯示畫面。	2.	PV  SV 	按  設定鍵3秒，進入第二層後顯示“P1”，下方顯示目前P1值。
3.	PV  SV 	按  移位鍵，下方文字閃爍並選擇位數。	4.	PV  SV 	按  減少鍵P1 = 0(on.oF)。
5.	PV  SV 	按  設定鍵寫入新P1值。	6.	PV  SV 	按  設定鍵切換至顯示“HYO1”。
7.	PV  SV 	按  移位鍵，下方文字閃爍並選擇位數。	8.	PV  SV 	按  增加、  減少鍵調整HYO1值。
9.	PV  SV 	按  設定鍵寫入新HYO1值。	加熱模式_公式： $PV \geq (SV + HYO1) \rightarrow OUT1 \text{ OFF}$ $PV \leq (SV - HYO1) \rightarrow OUT1 \text{ ON}$ 冷卻模式_公式： $PV \geq (SV + HYO1) \rightarrow OUT1 \text{ ON}$ $PV \leq (SV - HYO1) \rightarrow OUT1 \text{ OFF}$		



















10.7 設定警報模式

1.	PV  SV 	送電後顯示畫面。	2.	PV  SV 	按 SET 設定鍵+ << 移位鍵3秒,進入第三層顯示“INP1”,下方顯示目前INP1值。
3.	PV  SV 	按 SET 設定鍵切換至顯示“ALD1”。	4.	PV  SV 	按 << 移位鍵,下方數字閃爍並選擇位數。
5.	PV  SV 	按 ▲ 增加、 ▼ 減少鍵調整設定值。	6.	PV  SV 	按 SET 設定鍵寫入新ALD1值。 ※ 詳細請參考章節16.1警報模式對照表。

10.8 設定警報值

1.	PV  SV 	送電後顯示畫面。	2.	PV  SV 	按 SET 設定鍵切換至顯示“AL1H”。
3.	PV  SV 	按 << 移位鍵,下方數字閃爍並選擇位數。	4.	PV  SV 	按 ▲ 增加、 ▼ 減少鍵調整AL1H值。
5.	PV  SV 	按 SET 設定鍵寫入新AL1H值。			

10.9 手動模式選擇

1.	PV  SV 	送電後顯示畫面。	2.	PV  SV 	按 SET 設定鍵切換至顯示“A-M”。
3.	PV  SV 	按 << 移位鍵,下方文字閃爍。	4.	PV  SV 	按 ▲ 增加、 ▼ 減少鍵選擇Auto/Man模式。
5.	PV  SV 	按 SET 設定鍵寫入Man模式。	6.	PV  SV 	按 SET 設定鍵切換至顯示“MOP”。
7.	PV  SV 	按 << 移位鍵,下方文字閃爍並選擇位數。	8.	PV  SV 	按 ▲ 增加、 ▼ 減少鍵調整設定值。
9.	PV  SV 	按 SET 設定鍵寫入新設定值。	當於手動模式且MOP=100.0, output=100.0%連續輸出。 當於手動模式且MOP=20.0, output=20.0%連續輸出。		

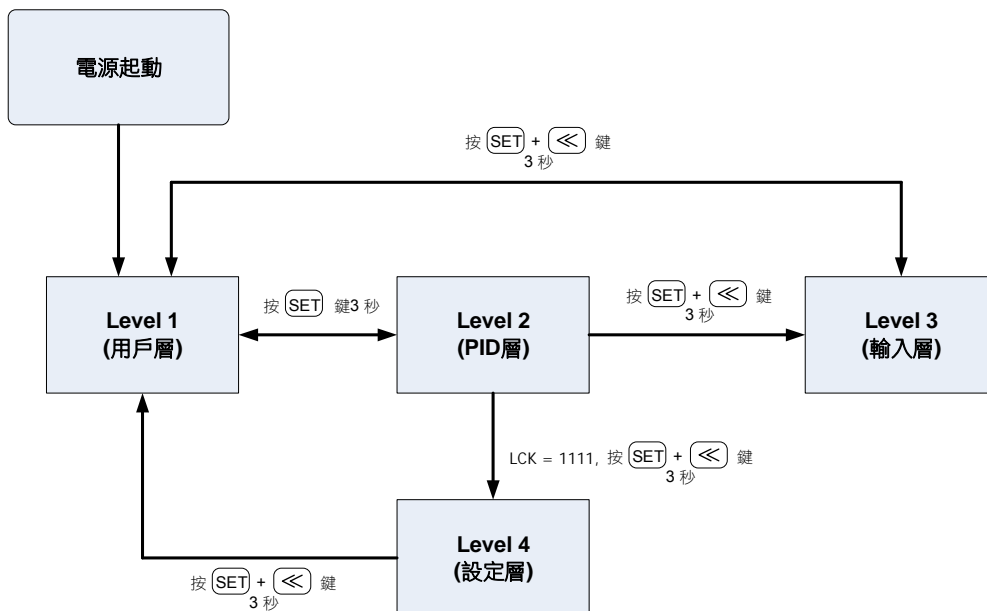
※ : SET8.2=1 (開啟 A-M & MOP 參數)

11. 各階層參數流程說明

11.1 階層操作方式

- LEVEL 1 跳至 LEVEL 2
持續按住 SET 鍵後等待 3 秒即可進入 LEVEL 2
- LEVEL 1 跳至 LEVEL 3
持續按住 SET 鍵後按一下 SHIFT 鍵等待 3 秒即可進入 LEVEL 3
- LEVEL 1 跳至 LEVEL 4
持續按住 SET 鍵後等待 3 秒即可進入 LEVEL 2，進入 LEVEL 2 後按 SET 鍵開始搜尋參數 LCK 找到參數 LCK 後將其修改為 1111 接著持續按住 SET 鍵後按一下 SHIFT 鍵等待 3 秒即可進入 LEVEL 4
- LEVEL 2 跳回 LEVEL 1
持續按住 SET 鍵後等待 3 秒即可回到 LEVEL 1
- LEVEL 3 跳回 LEVEL 1
持續按住 SET 鍵後按一下 SHIFT 鍵等待 3 秒即可回到 LEVEL 1
- LEVEL 4 跳回 LEVEL 1
持續按住 SET 鍵後按一下 SHIFT 鍵等待 3 秒即可回到 LEVEL 1

11.2 階層操作示意圖



※：60 秒內未按任何鍵，自動回到 LEVEL 1 (用戶層)，顯示 PV/SV

11.3 LCK 可進出層別表

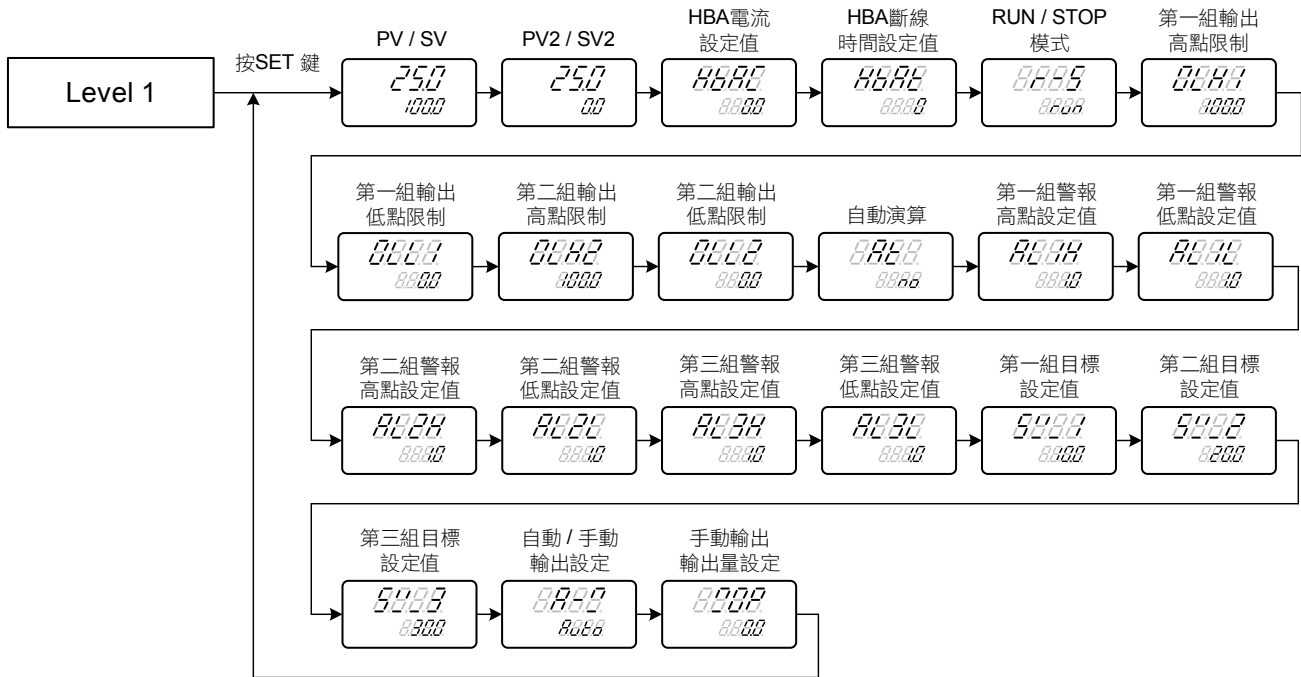
LCK 提供了參數保護功能，可避免第一線的操作者誤觸或修改到重要參數。

反之，當參數無法修改的時候，請確認 LCK 的設定值是在那一個 LEVEL 層別再做變更。

LCK	LEVEL				備註
	Level_1 用戶層	Level_2 PID 層	Level_3 輸入層	Level_4 設定層	
0000	◎	◎	◎	X	可變更 Level 1、Level 2、Level 3 所有參數 (出廠預設值)
1111	◎	◎	X	◎	可變更 Level 1、Level 2、Level 4 所有參數
0110	◎	◎	X	X	可變更 Level 1&Level 2 所有參數
0001	◎	◎	X	X	只能變更 SV 及 LCK
0011	◎	◎	X	X	只能變更 SV、LCK 及 R-S
0101	◎	◎	X	X	只能變更 LCK

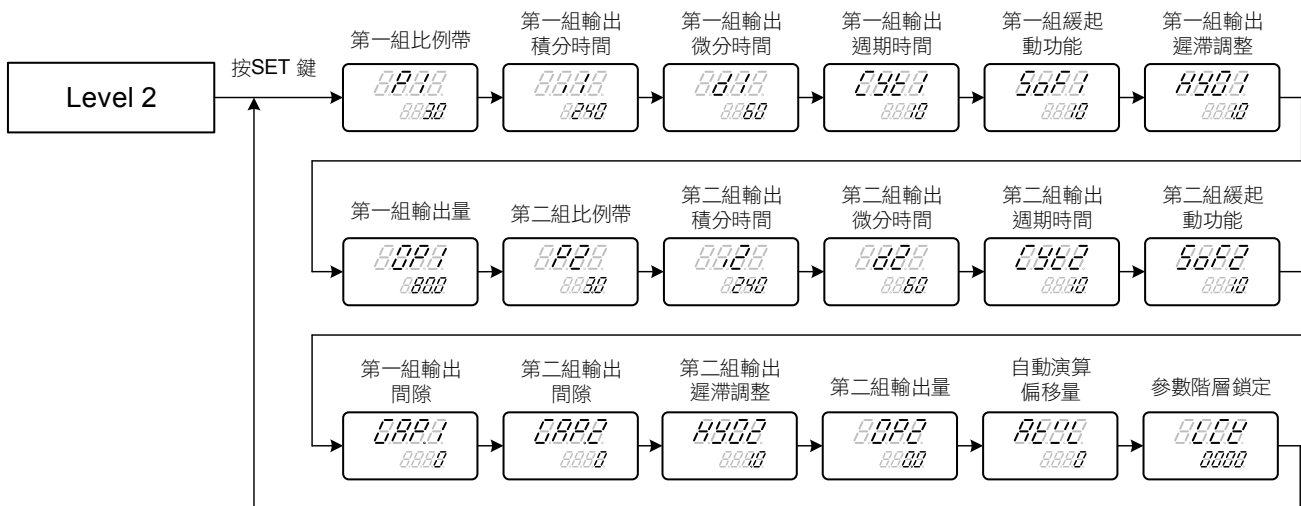
◎：可進入 X：不可進入

11.4 Level 1 (用戶層)參數顯示圖



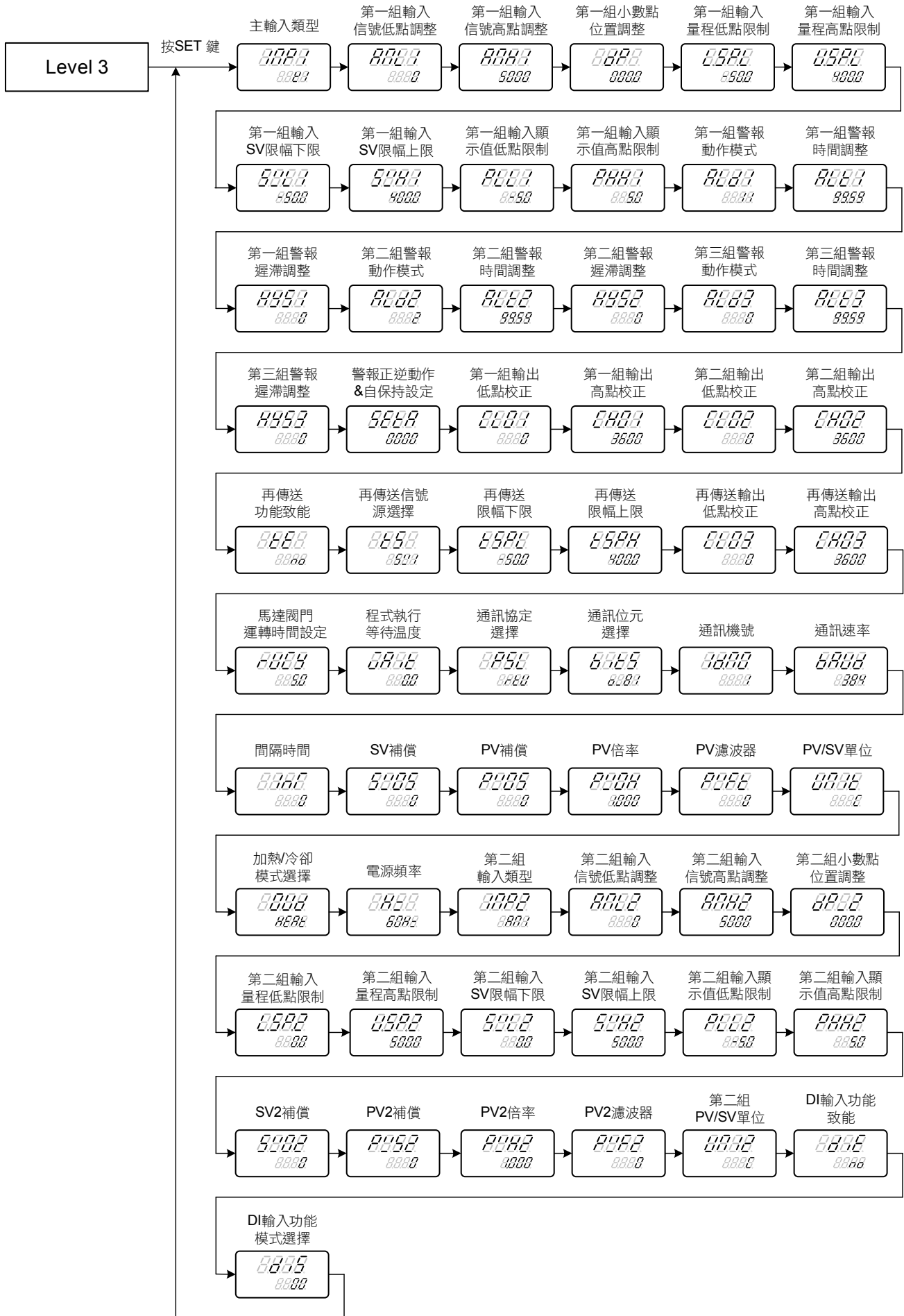
※：60 秒內未按任何鍵，自動回到 LEVEL 1 (用戶層)，顯示 PV/SV

11.5 Level 2 (PID 層)參數顯示圖



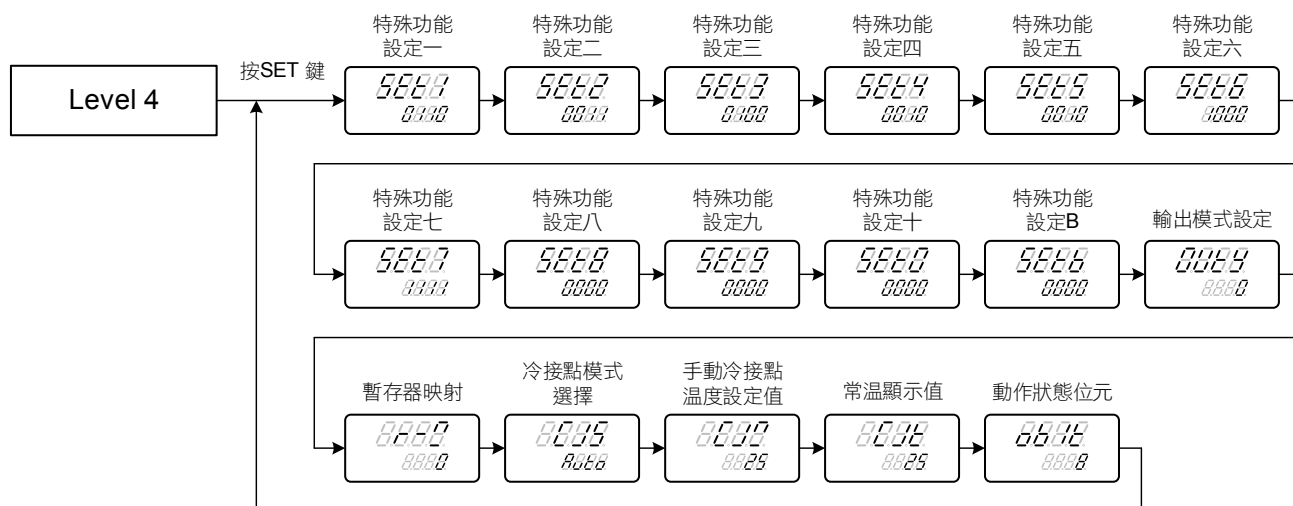
※：60 秒內未按任何鍵，自動回到 LEVEL 1 (用戶層)，顯示 PV/SV

11.6 Level 3 (輸入層)參數顯示圖



※：60 秒內未按任何鍵，自動回到 LEVEL 1 (用戶層)，顯示 PV/SV

11.7 Level 4 (設定層)參數顯示圖



※：60 秒內未按任何鍵，自動回到 LEVEL 1 (用戶層)，顯示 PV/SV

12. 錯誤訊息說明

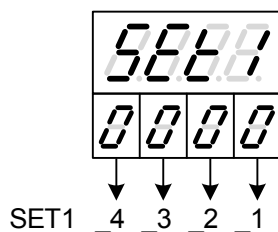
若溫控器有以下任何問題，請做以下處理。

LED 顯示	錯誤	解決方法
<i>888E</i>	第一組輸入信號錯誤(開路、極性反接)	請檢查輸入信號是否正確
<i>8888</i>	第一組輸入信號大於 USPL	請檢查溫度範圍與輸入信號是否匹配
<i>8888</i>	第一組輸入信號小於 LSPL	請檢查溫度範圍與輸入信號是否匹配

若溫控器有以下任何問題，請不要嘗試自行修理，請聯絡我們送修或先行更換溫控器。

LED 顯示	錯誤	解決方法
<i>888E</i>	A/D 轉換失敗	請送修
<i>888E</i>	常溫補償失敗	請檢查常溫補償二極體
<i>888E</i>	記憶體故障	請送修

13. 設定層(Level 4) 參數隱藏/顯示設定表



5888	SET1_1	0	隱藏	HBAC HBAT
		1	顯示	HBAC HBAT
	SET1_2	0	隱藏	R-S
		1	顯示	R-S
	SET1_3	0	隱藏	OLH1 OLL1
		1	顯示	OLH1 OLL1
	SET1_4	0	隱藏	OLH2 OLL2
		1	顯示	OLH2 OLL2
5888	SET2_1	0	隱藏	AT
		1	顯示	AT
	SET2_2	0	隱藏	AL1H AL1L
		1	顯示	AL1H AL1L
	SET2_3	0	隱藏	AL2H AL2L
		1	顯示	AL2H AL2L
	SET2_4	0	隱藏	AL3H AL3L
		1	顯示	AL3H AL3L
5888	SET3_1	0	隱藏	SV_1 SV_2 SV_3
		1	顯示	SV_1 SV_2 SV_3
	SET3_2	0	隱藏	ANL1 ANH1 DP
		1	顯示	ANL1 ANH1 DP
	SET3_3	0	隱藏	LSPL USPL
		1	顯示	LSPL USPL
	SET3_4	0	隱藏	SVL1 SVH1
		1	顯示	SVL1 SVH1
5888	SET4_1	0	隱藏	PLL1 PHH1
		1	顯示	PLL1 PHH1
	SET4_2	0	隱藏	ALD1 ALT1 HYS1
		1	顯示	ALD1 ALT1 HYS1
	SET4_3	0	隱藏	ALD2 ALT2 HYS2
		1	顯示	ALD2 ALT2 HYS2
	SET4_4	0	隱藏	ALD3 ALT3 HYS3
		1	顯示	ALD3 ALT3 HYS3
5888	SET5_1	0	隱藏	SETA
		1	顯示	SETA
	SET5_2	0	隱藏	CLO1 CHO1
		1	顯示	CLO1 CHO1
	SET5_3	0	隱藏	CLO2 CHO2
		1	顯示	CLO2 CHO2
	SET5_4	0	隱藏	TE TS TSPL TSPH CLO3 CHO3
		1	顯示	TE TS TSPL TSPH CLO3 CHO3

5E68	SET6_1	0	隱藏	RUCY WAIT
		1	顯示	RUCY WAIT
	SET6_2	0	隱藏	PSL IDNO BITS BAUD INT
		1	顯示	PSL IDNO BITS BAUD INT
	SET6_3	0	隱藏	SVOS
		1	顯示	SVOS
	SET6_4	0	隱藏	PVOS PVOH
		1	顯示	PVOS PVOH

5E68	SET7_1	0	隱藏	PVFT
		1	顯示	PVFT
	SET7_2	0	隱藏	UNIT
		1	顯示	UNIT
	SET7_3	0	隱藏	OUN
		1	顯示	OUN
	SET7_4	0	隱藏	HZ
		1	顯示	HZ

5E68	SET8_1	0	隱藏	DIE DIS
		1	顯示	DIE DIS
	SET8_2	0	隱藏	A-M MOP
		1	顯示	A-M MOP
	SET8_3	0	隱藏	參數保留
		1	顯示	參數保留
	SET8_4	0	隱藏	參數保留
		1	顯示	參數保留

5E69	SET9_1	0	關閉第二組輸入
		1	開啟第二組輸入
	SET9_2	0	關閉第一組類比輸入信號反向顯示
		1	開啟第一組類比輸入信號反向顯示
	SET9_3	0	關閉第二組類比輸入信號反向顯示
		1	開啟第二組類比輸入信號反向顯示
	SET9_4	0	關閉暫存器映射
		1	開啟暫存器映射

5E60	SET0_1	0	關閉緩啟動
		1	開啟緩啟動
	SET0_2	0	關閉熱澆道
		1	開啟熱澆道
	SET0_3	0	關閉遙控輸入 SV
		1	開啟遙控輸入 SV
	SET0_4	0	參數保留
		1	參數保留

14. 所有參數內容及出廠設定表

14.1 通訊群組

參數	LED 顯示	內容	範圍		初始值	階層
			最大值	最小值		
PSL	8850	通訊協定 0: TAIE 1: Modbus RTU	1	0	Modbus RTU	Level 3
BITS	8885	通訊位元 0: O_81 1: O_82 2: E_81 3: E_82 4: N_81 5: N_82	5	0	O_81	Level 3
IDNO	8800	通訊機號	255	0	1	Level 3
BAUD	8808	通訊速率(鮑率) 0: 2400 1: 4800 2: 9600 3: 19200 4: 38400 5: 57600 6: 115200 bps	6	0	38400	Level 3
INT	8888	通訊間隔時間 (ms) 當溫控器收到命令後會等待 此設定值後才回應資料	250	0	0	Level 3
R-M	8880	暫存器映射	10	0	0	Level 4

14.2 警報群組

參數	LED 顯示	內容	範圍		初始值	階層
			最大值	最小值		
AL1H	8888	第一組警報高點設定值	9999	-1999	10	Level 1
AL1L	8888	第一組警報低點設定值	9999	-1999	10	Level 1
AL2H	8828	第二組警報高點設定值	9999	-1999	10	Level 1
AL2L	8828	第二組警報低點設定值	9999	-1999	10	Level 1
AL3H	8838	第三組警報高點設定值	9999	-1999	10	Level 1
AL3L	8838	第三組警報低點設定值	9999	-1999	10	Level 1
ALD1	8888	第一組警報動作模式	25	0	11	Level 3
ALD2	8882	第二組警報動作模式	25	0	2	Level 3
ALD3	8883	第三組警報動作模式	25	0	0	Level 3
ALT1	8888	00.00: 警報閃爍動作 99.59: 警報持續動作 其它值: 警報延遲動作時間。	99.59	00.00	99.59	Level 3
ALT2	8882		99.59	00.00	99.59	Level 3
ALT3	8883		99.59	00.00	99.59	Level 3
HYS1	8858	第一組警報遲滯調整	1000	0	0	Level 3
HYS2	8852	第二組警報遲滯調整	1000	0	0	Level 3
HYS3	8853	第三組警報遲滯調整	1000	0	0	Level 3
SETA	5E88	警報特殊功能設定, 詳細請參 考章節 15.2 警報特殊設定	1111	0000	0000	Level 3

14.3 PID 群組

參數	LED 顯示	內容	範圍		初始值	階層
			最大值	最小值		
※ P1	8888	第一組比例帶 0: 8888 ON/OFF 控制 0.1~200: PID 控制	200.0	0.0	3.0	Level 2
※ I1	8888	第一組輸出積分時間	3600	0	240	Level 2
※ D1	8888	第一組輸出微分時間	2400	0	60	Level 2
CYT1	8888	第一組輸出控制週期時間 0: 8888 線性信號 1: 8558 SSR 驅動 2~150: 繼電器輸出	150	0	10	Level 2
GAP.1	8888	第一組輸出間隙	1000	0	0	Level 2
※ P2	8888	第二組比例帶 0: 8888 ON/OFF 控制 0.1~200.0: PID 控制	200.0	0.0	3.0	Level 2
※ I2	8888	第二組輸出積分時間	3600	0	240	Level 2
※ D2	8888	第二組輸出微分時間	2400	0	60	Level 2
CYT2	8888	第二組輸出控制週期時間 0: 8888 線性信號 1: 8558 SSR 驅動 2~150: 繼電器輸出	150	0	10	Level 2
GAP.2	8888	第二組輸出間隙	1000	0	0	Level 2
HYO1	8800	第一組輸出 ON/OFF 控制 遲滯調整	1000	0	1	Level 2
HYO2	8800	第二組輸出 ON/OFF 控制 遲滯調整	1000	0	1	Level 2

※：按下移位鍵上方會顯示 PV 值，此功能為方便客戶監控 PV 修改參數後對 PV 的影響。

14.4 SV 群組

參數	LED 顯示	內容	範圍		初始值	階層
			最大值	最小值		
SV	8888	第一組輸入目標設定值	SVH1	SVL1	0	Level 1
SV2	8888	第二組輸入目標設定值	SVH2	SVL2	0	Level 1
SV-1	5088	第一組目標設定值 (DI 功能使用)	SVH1	SVL1	0	Level 1
SV-2	5088	第二組目標設定值 (DI 功能使用)	SVH1	SVL1	0	Level 1
SV-3	5088	第三組目標設定值 (DI 功能使用)	SVH1	SVL1	0	Level 1
SVL1	5088	第一組輸入 SV 限幅下限	USPL	LSPL	LSPL	Level 3
SVH1	5088	第一組輸入 SV 限幅上限	USPL	LSPL	USPL	Level 3
SVL2	5088	第二組輸入 SV2 限幅下限	USP2	LSP2	LSP2	Level 3
SVH2	5088	第二組輸入 SV2 限幅上限	USP2	LSP2	USP2	Level 3
SVOS	5088	SV 補償	5000	-1000	0	Level 3
SVO2	5088	SV2 補償	5000	-1000	0	Level 3

14.5 自動演算群組

參數	LED 顯示	內容	範圍		初始值	階層
			最大值	最小值		
AT	8888	自動演算 0: 8888 關閉自動演算 1: 8888 啟動自動演算	1	0	NO	Level 1
ATVL	8888	自動演算偏移量 溫控器會在(SV-ATVL)的溫度 點做自動演算	USPL	0	0	Level 2

14.6 系統群組

參數	LED 顯示	內容	範圍		初始值	階層
			最大值	最小值		
LCK	8888	功能鎖定，請見 LCK 定義表	1111	0000	0000	Level 2
UNIT	0000	第一組輸入的單位 0: 8888 攝氏 1: 8888 華氏 2: 8888 線性信號無單位	2	0	C	Level 3
HZ	8888	電源雜訊濾波，請將此參數調 整至符合當地電源頻率 0: 5088 50HZ 1: 5088 60HZ	1	0	60HZ	Level 3
UNI2	0000	第二組輸入的單位 0: 8888 攝氏 1: 8888 華氏 2: 8888 線性信號無單位	2	0	C	Level 3
OBIT	8888	狀態位元指示，可指示燈號狀 態及錯誤訊息，當燈號或是錯 誤訊息發生時，對應的位元會 被置 1，反之則 0 Bit_0: OUT1 Bit_1: OUT2 Bit_2: AT Bit_3: AL1 Bit_4: AL2 Bit_5: AL3 Bit_6: COM Bit_7: MAN Bit_8: INIE Bit_9: ADCF Bit_10: CJCE Bit_11: IN2E Bit_12: UUU1 Bit_13: NNN1 Bit_14: UUU2 Bit_15: NNN2	---	---	---	Level 4
CJS	8888	冷接點模式選擇 0: 8888 自動補償 1: 8888 手動補償	1	0	Auto	Level 4
CJM	8888	手動冷接點溫度設定	50	0	25	Level 4
CJT	8888	冷接點溫度顯示(常溫顯示)	---	---	---	Level 4

14.7 控制群組

參數	LED 顯示	內容	範圍		初始值	階層
			最大值	最小值		
R-S	8888	Run/Stop 模式 0: 5888 輸出&警報停止 1: 8888 輸出&警報致能	1	0	RUN	Level 1
OLH1	0000	第一組輸出高點限制	100.0	0.0	100.0	Level 1
OLL1	0000	第一組輸出低點限制	100.0	0.0	0.0	Level 1
OLH2	0000	第二組輸出高點限制	100.0	0.0	100.0	Level 1
OLL2	0000	第二組輸出低點限制	100.0	0.0	0.0	Level 1
A-M	8888	自動/手動輸出設定 0: 8888 自動模式 1: 8888 手動模式	1	0	Auto	Level 1
MOP	8888	手動輸出輸出量	100.0	0.0	0.0	Level 1
SOF1	5888	第一組輸出開機緩啟動功能	5000	5	10	Level 2
OP1	8888	第一組輸出量顯示	100.0	0.0	---	Level 2
SOF2	5888	第二組輸出開機緩啟動功能	5000	5	10	Level 2
OP2	8888	第二組輸出量顯示	100.0	0.0	---	Level 2
※ CLO1	0000	第一組輸出線性信號低點校正(詳細請參考章節 16.5)	9999	0	0	Level 3
※ CHO1	0800	第一組輸出線性信號高點校正(詳細請參考章節 16.5)	9999	0	3600	Level 3
※ CLO2	0000	第二組輸出線性信號低點校正	9999	0	0	Level 3
※ CHO2	0800	第二組輸出線性信號高點校正	9999	0	3600	Level 3
OUT	8888	控制模式 0: 8888 加熱模式 1: 0888 冷卻模式	1	0	HEAT	Level 3

※：每台溫控器的校正值皆不同，修改前請先記錄當前值

14.8 輸入群組

參數	LED 顯示	內容	範圍		初始值	階層
			最大值	最小值		
PV	---	第一組輸入程序值	USPL	LSPL	---	Level 1
PV2	---	第二組輸入程序值	USP2	LSP2	---	Level 1
INP1	8888	第一組輸入類型選擇 (詳細請參考章節 4 輸入類型一覽表)	19	1	1	Level 3
※ ANL1	8888	第一組輸入線性類比信號低點校正(只對線性類比信號有效, 詳細請參考章節 17.4)	9999	-1999	0	Level 3
※ ANH1	8888	第一組輸入線性類比信號高點校正(只對線性類比信號有效, 詳細請參考章節 17.4)	9999	-1999	5000	Level 3
DP	8888	第一組小數點位置調整 (只對線性信號有效) 0: 0000 1: 000.0 2: 00.00 3: 0.000	3	0	1	Level 3
LSPL	8588	第一組輸入量程最低點限制	9999	-1999	---	Level 3
USPL	8588	第一組輸入量程最高點限制	9999	-1999	---	Level 3
PLL1	8888	第一組輸入顯示值最低點限制 $PV < (LSPL + PLL1) \rightarrow$ 顯示低於量程下限錯誤訊息	9999	-1999	-5.0	Level 3
PHH1	8888	第一組輸入顯示值最高點限制 $PV > (USPL + PHH1) \rightarrow$ 顯示超過量程上限錯誤訊息	9999	-1999	5.0	Level 3
※ PVOS	8005	PV 補償(零點調整) $PV = (PV \times PVOH) + PVOS$	5000	-1000	0	Level 3
※ PVOH	8008	PV 補償(倍率調整) $PV = (PV \times PVOH) + PVOS$	9.999	0.000	1.000	Level 3
PVFT	8888	PV 濾波器, 數值越大 PV 反應越遲緩, 反之數值越小 PV 反應越靈敏 0: 8888 無濾波器 0.1~10.0: 數位濾波器	10.0	0.0	0.0	Level 3
INP2	8888	第二組輸入類型選擇 (詳細請參考章節 4 輸入類型一覽表)	19	1	1	Level 3
※ ANL2	8888	第二組輸入線性類比信號低點校正	9999	-1999	0	Level 3
※ ANH2	8888	第二組輸入線性類比信號高點校正	9999	-1999	5000	Level 3
DP_2	8888	第二組小數點位置調整 (僅限線性信號) 0: 0000 1: 000.0 2: 00.00 3: 0.000	3	0	1	Level 3
LSP2	8588	第二組輸入量程最低點限制	9999	-1999	---	Level 3
USP2	8588	第二組輸入量程最高點限制	9999	-1999	---	Level 3
PLL2	8888	第二組輸入顯示值最低點限制 $PV2 < (LSP2 + PLL2) \rightarrow$ 顯示低於量程下限錯誤訊息	9999	-1999	-5.0	Level 3
PHH2	8888	第二組輸入顯示值最高點限制 $PV2 > (USP2 + PHH2) \rightarrow$ 顯示超過量程上限錯誤訊息	9999	-1999	5.0	Level 3

14.8 輸入群組

參數	LED 顯示	內容	範圍		初始值	階層
			最大值	最小值		
※ PVS2	<i>8888</i>	PV2 補償(零點調整) $PV2=(PV2 \times PVH2)+PVS2$	5000	-1000	0	Level 3
※ PVH2	<i>8888</i>	PV2 補償(倍率調整) $PV2=(PV2 \times PVH2)+PVS2$	9.999	0.000	1.000	Level 3
PVF2	<i>8888</i>	PV2 濾波器，數值越大 PV2 反應越遲緩，反之數值越小 PV2 反應越靈敏 0： <i>8888</i> 無濾波器 0.1~10.0：數位濾波器	10.0	0.0	0.0	Level 3

※：按下移位鍵上方會顯示 PV 值，此功能為方便客戶監控修改參數後對 PV/PV2 的影響。

範圍連動說明：

(1) 修改 INP1

會將 LSPL、USPL、SVL1、SVH1、TSPL、TSPH 恢復成“輸入類別一覽表”上的預設值。

(2) 修改 LSPL

會將修改後的值同步更新至 SVL1、TSPL。

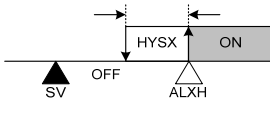
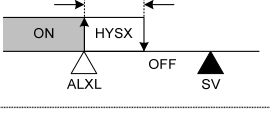
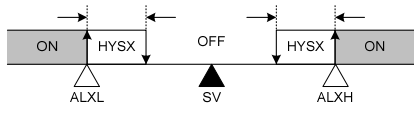
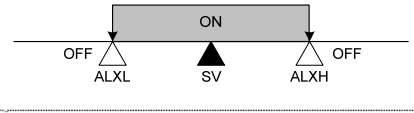
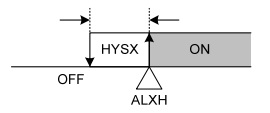
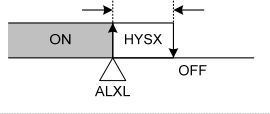
(3) 修改 USPL

會將修改後的值同步更新至 SVH1、TSPH。

15. 警報動作說明

15.1 警報模式

▲ : SV △ : 警報設定值, X: 1 or 2

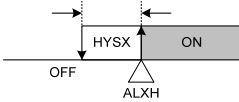
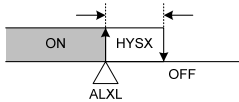
ALDX設定值	警報模式	說明
00	沒有警報功能	不驅動任何警報繼電器與對應的 LED 燈號
01	偏差高警報 (第一次不警報)	
11	偏差高警報	公式 $PV > (SV + ALXH) \rightarrow \text{Alarm ON}$ $PV \leq (SV + ALXH - HYSX) \rightarrow \text{Alarm OFF}$
02	偏差低警報 (第一次不警報)	
12	偏差低警報	公式 $PV < (SV - ALXL) \rightarrow \text{Alarm ON}$ $PV \geq (SV - ALXL + HYSX) \rightarrow \text{Alarm OFF}$
03	偏差高低警報 (第一次不警報)	
13	偏差高低警報	公式 $PV < (SV - ALXL) \rightarrow \text{Alarm ON}$ $PV \geq (SV - ALXL + HYSX) \rightarrow \text{Alarm OFF}$ $PV > (SV + ALXH) \rightarrow \text{Alarm ON}$ $PV \leq (SV + ALXH - HYSX) \rightarrow \text{Alarm OFF}$
04	區域內警報 (第一次不警報)	
14	區域內警報	公式 $PV \geq (SV - ALXL) \rightarrow \text{Alarm ON}$ $PV < (SV - ALXL) \rightarrow \text{Alarm OFF}$ $PV \leq (SV + ALXH) \rightarrow \text{Alarm ON}$ $PV > (SV + ALXH) \rightarrow \text{Alarm OFF}$
05	絕對高警報 (第一次不警報)	
15	絕對高警報	公式 $PV > ALXH \rightarrow \text{Alarm ON}$ $PV \leq (ALXH - HYSX) \rightarrow \text{Alarm OFF}$
06	絕對低警報 (第一次不警報)	
16	絕對低警報	公式 $PV < ALXL \rightarrow \text{Alarm ON}$ $PV \geq (ALXL + HYSX) \rightarrow \text{Alarm OFF}$

※：第一次不警報

(當控制器 Power ON 時 PV 值在警報範圍內，此時並不會產生警報動作直到超出警報範圍後，PV 值再度進入警報範圍內，屆時警報才動作。)

15.1 警報模式

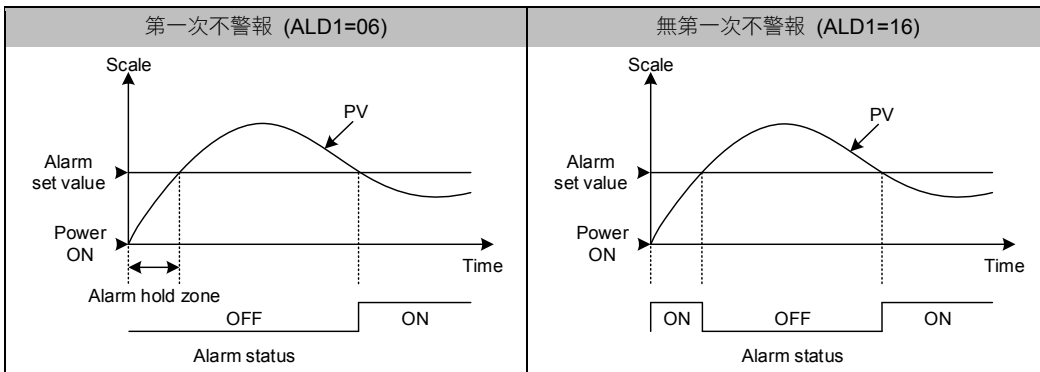
▲ : SV △ : 警報設定值, X: 1 or 2

ALDX 設定值	警報模式	說明
07	計時器	設定 ALXH = 1000 時, 計時器開始計時, 當計時器計時到 ALTX 的設定值時 Alarm ON 設定 ALXH = 0 時, 重置&停止計時器 ALTX 格式="小時"."分" 範圍 1 分 ~ 99 小時 59 分
08	錯誤檢知警報	當 PV 顯示錯誤訊息, 警報開。 當 PV 顯示正常溫度, 警報關。
09	SV 高警報	 公式 $SV > ALXH \rightarrow \text{Alarm ON}$ $SV \leq (ALXH - HYSX) \rightarrow \text{Alarm OFF}$
10	SV 低警報	 公式 $SV < ALXL \rightarrow \text{Alarm ON}$ $SV \geq (ALXL + HYSX) \rightarrow \text{Alarm OFF}$

※: 第一次不警報

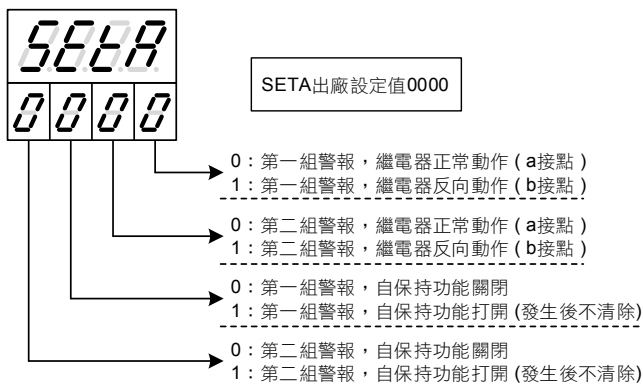
(當控制器 Power ON 時 PV 值在警報範圍內, 此時並不會產生警報動作直到超出警報範圍後, PV 值再度進入警報範圍內, 屆時警報才動作。)

例如: 絕對低警報





15.2 警報特殊設定

1. 警報反向 → 電源啟動後警報繼電器會從原本的 a 接點型繼電器改變成 b 接點型繼電器。
2. 警報保持 → 當警報發生後警報繼電器與 LED 燈號即保持在觸發狀態, 即使 PV/SV 脫離警報範圍後繼電器動作與 LED 燈號仍然不會恢復, 此狀態會維持到直到電源重置。



16. 更改輸出模組

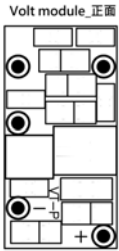
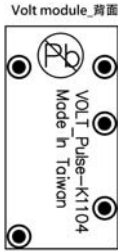
16.1 RELAY 1a 接點 (FE251)

正面	側面	軟體設定
		設定參數“CYT1=10”

16.2 RELAY 1c 接點 (FE250)

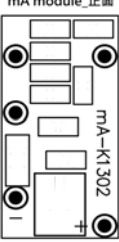
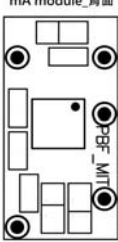
正面	側面	軟體設定
		設定參數“CYT1=10”

16.3 SSR 電壓模組

正面	背面	軟體設定
		設定參數“CYT1=SSr(1)”

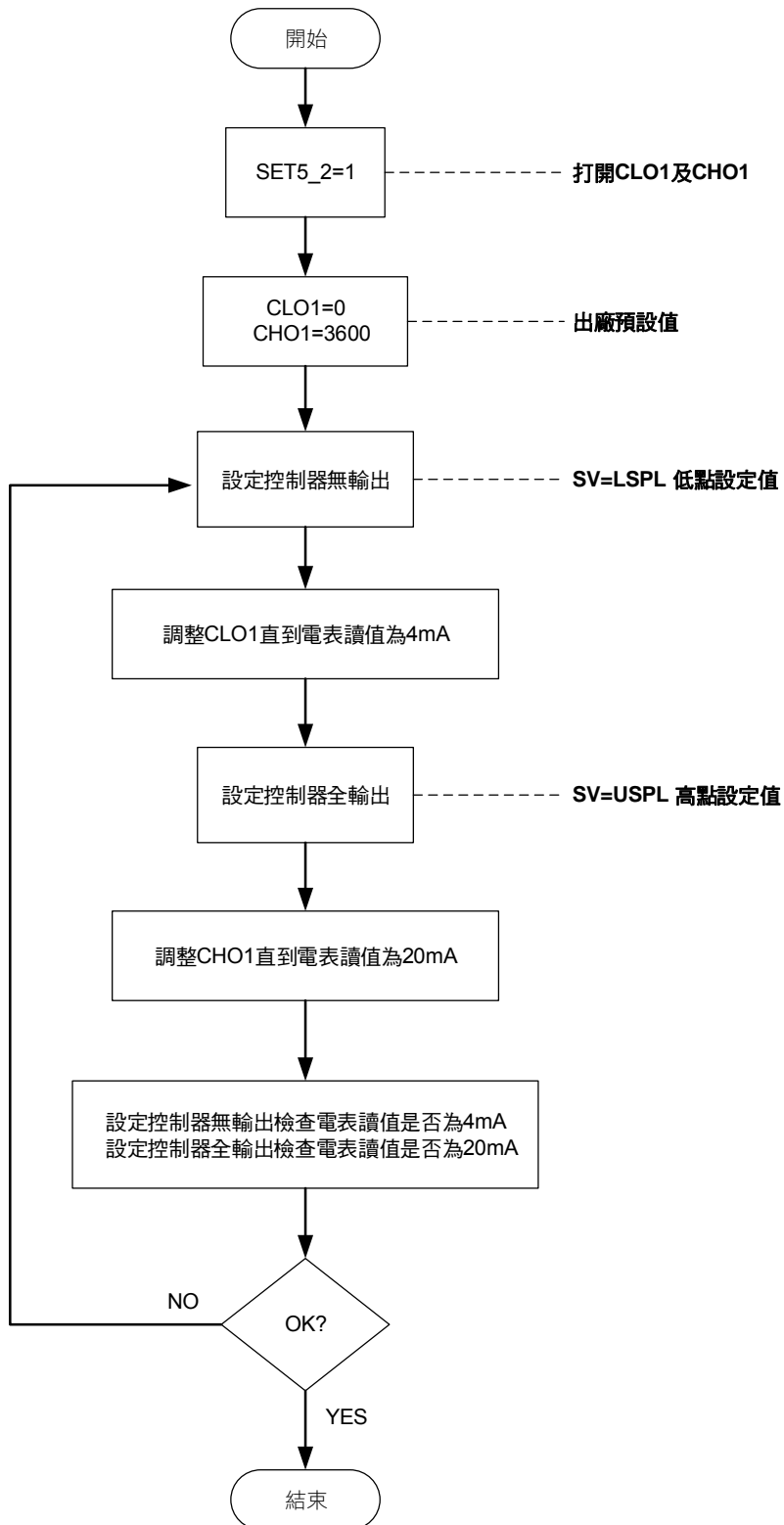
16.4 mA 電流模組

※：更換 mA 電流模組時需校正輸出信號，校正方法詳細請參考章節 16.5 輸出校正流程圖。

正面	背面	軟體設定
		設定參數“CYT1=LinE(0)”

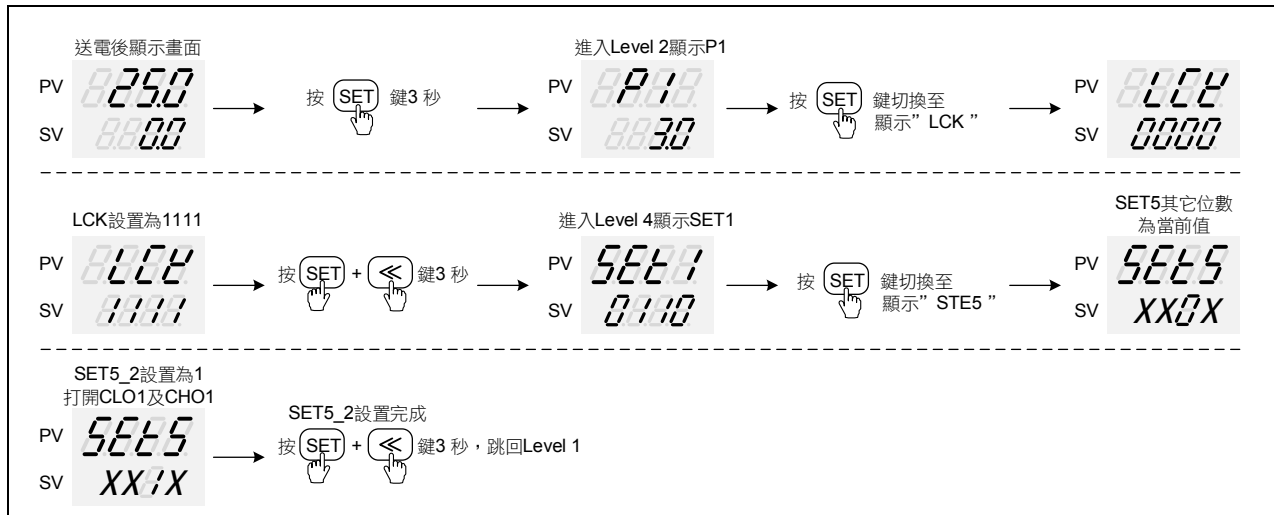
16.5 輸出校正流程圖

OUTPUT1 輸出信號(4mA~20mA)校正流程圖



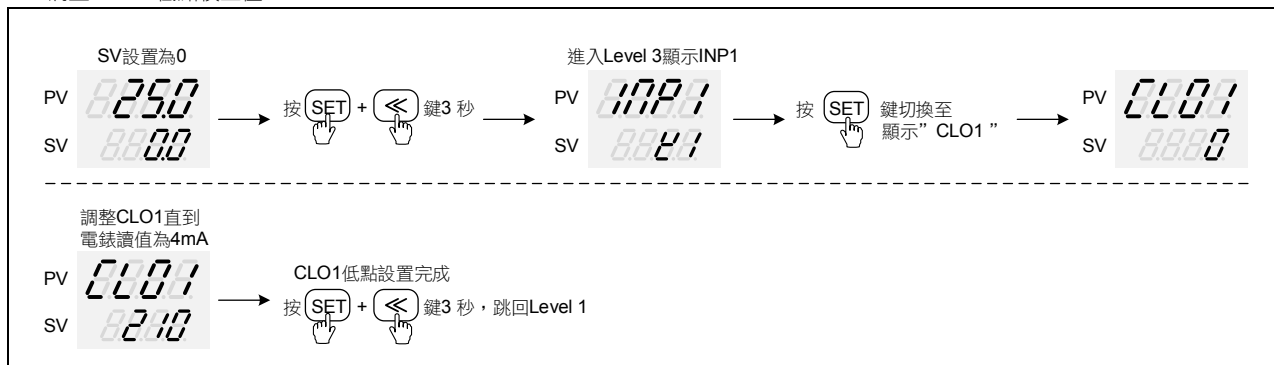
16.6 輸出校正步驟

1. 打開 CLO1 及 CHO1 :



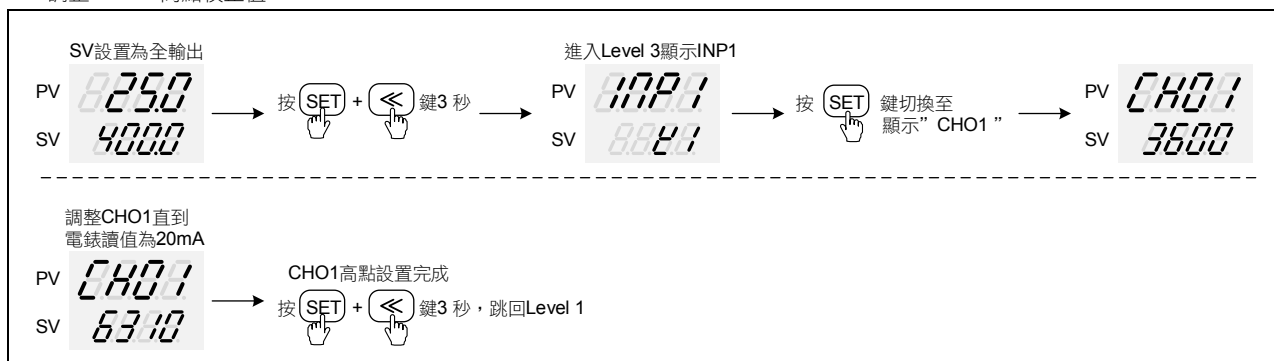
※ : X 為當前值不需修改

2. 調整 CLO1 低點校正值 :



※ : 每台溫控器的 CLO1 校正值皆不同

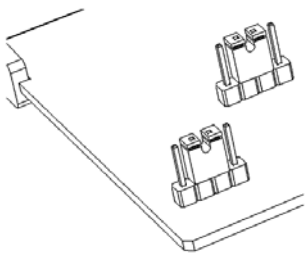
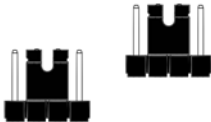
3. 調整 CHO1 高點校正值 :



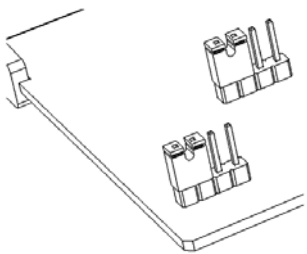
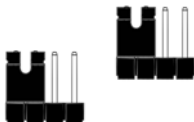
※ : 每台溫控器的 CHO1 校正值皆不同

17. 更改輸入信號

17.1 輸入更改為熱電偶 TC 模式

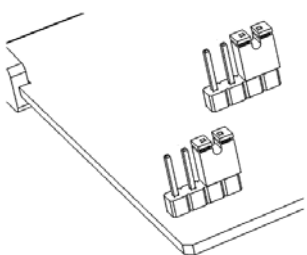
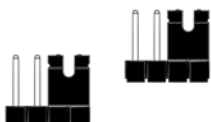
Jumper 位置		軟體設定
把 2 只 Jumper 插入中間的位置		
		設定參數 "INP1=K1~L"

17.2 輸入更改為白金電阻體 RTD 模式

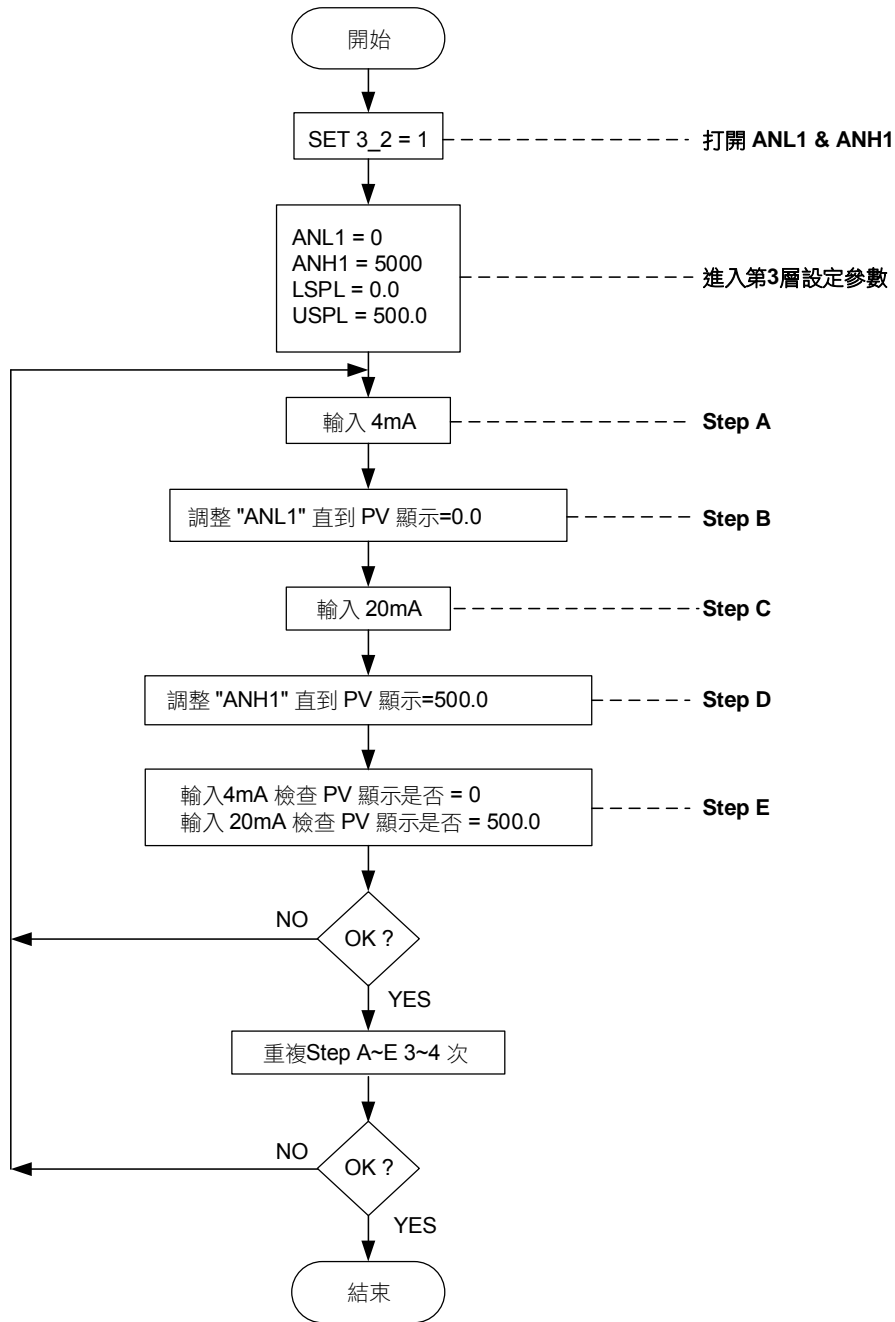
Jumper 位置		軟體設定
把 2 只 Jumper 插入左邊的位置		
		設定參數 "INP1=DP1~DP3"

17.3 輸入更改為線性類比信號 Linear (4~20mA)

- ※ 1. 輸入為 TC / RTD 更改成線性類比信號 4~20mA 時需校正輸入信號，校正方法詳細請參考章節 17.4 輸入校正流程圖。
 2. 若欲更改成其它線性類比信號，請送回原廠修改校正。

Jumper 位置		軟體設定
把 2 只 Jumper 插入右邊的位置		
		設定參數 "INP1=AN2"

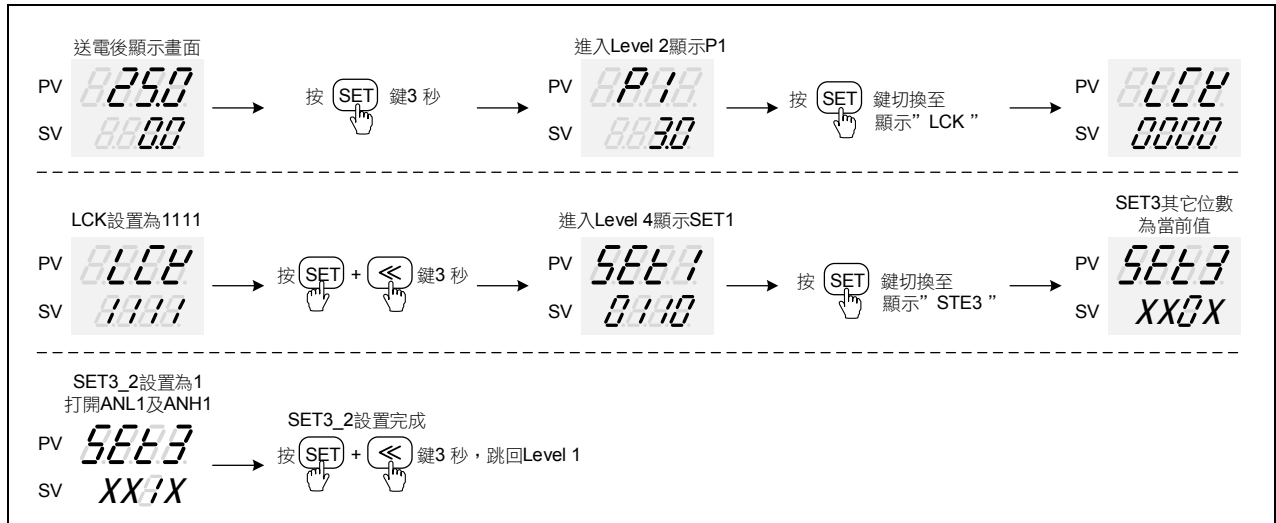
Input 信號 (4mA~20mA) 校正流程圖



設定需要的範圍
 低點 = LSPL , 高點 = USPL
 例如: 低點 = -10.0 , 高點 = 10.0
 設定 LSPL = -10.0 , USPL = 10.0 , DP: 000.0

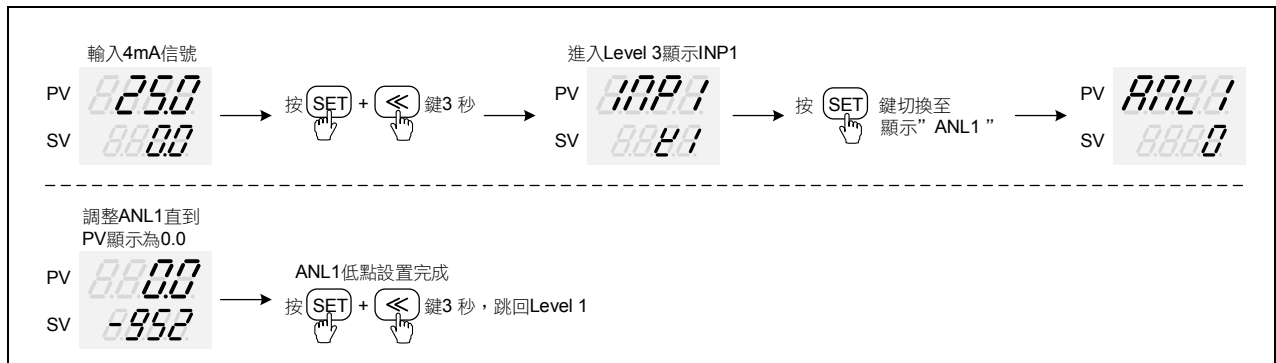
17.5 輸入校正步驟

1. 打開 ANL1 及 ANH1 :



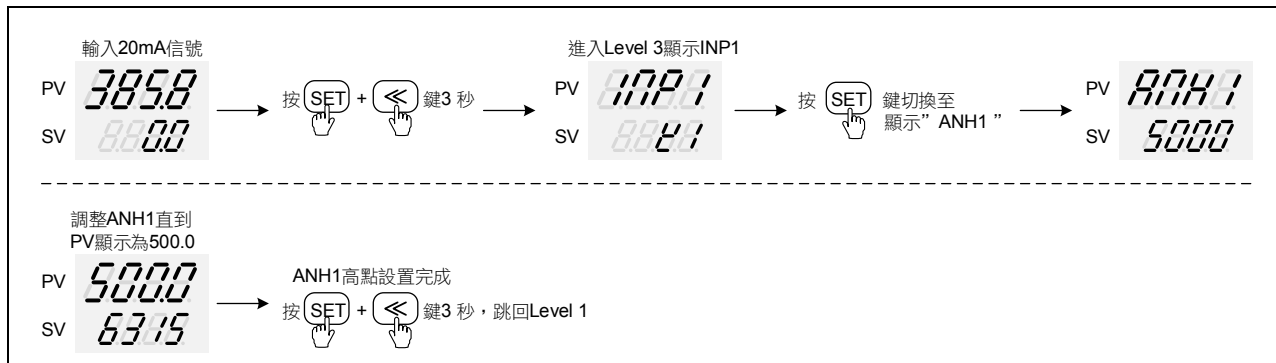
※ : X 為當前值不需修改

2. 調整 ANL1 低點校正值 :



※ : 每台溫控器的 ANL1 校正值皆不同

3. 調整 ANH1 高點校正值 :



※ : 每台溫控器的 ANH1 校正值皆不同

18. 通訊暫存器位址一覽表

參數	暫存器位址		R / W
	十六進制	十進制	
SV	0x00	0	R / W
PV	0x01	1	R
SV2	0x02	2	R / W
PV2	0x03	3	R
HBAC	0x04	4	R / W
HBAT	0x05	5	R / W
R-S	0x06	6	R / W
OLH1	0x07	7	R / W
OLL1	0x08	8	R / W
OLH2	0x09	9	R / W
OLL2	0x0A	10	R / W
AT	0x0B	11	R / W
AL1H	0x0C	12	R / W
AL1L	0x0D	13	R / W
AL2H	0x0E	14	R / W
AL2L	0x0F	15	R / W
AL3H	0x10	16	R / W
AL3L	0x11	17	R / W
SV_1	0x12	18	R / W
SV_2	0x13	19	R / W
SV_3	0x14	20	R / W
A-M	0x15	21	R / W
MOP	0x16	22	R / W
P1	0x35	53	R / W
I1	0x36	54	R / W
D1	0x37	55	R / W
CYT1	0x38	56	R / W
SOF1	0x39	57	R / W
HYO1	0x3A	58	R / W
OP1	0x3B	59	R
P2	0x3C	60	R / W
I2	0x3D	61	R / W
D2	0x3E	62	R / W
CYT2	0x3F	63	R / W
SOF2	0x40	64	R / W
GAP.1	0x41	65	R / W
GAP.2	0x42	66	R / W
HYO2	0x43	67	R / W
OP2	0x44	68	R
ATVL	0x45	69	R / W
LCK	0x4B	75	R / W
INP1	0x4C	76	R / W
ANL1	0x4D	77	R / W
ANH1	0x4E	78	R / W
DP	0x4F	79	R / W
LSPL	0x50	80	R / W
USPL	0x51	81	R / W
SVL1	0x52	82	R / W
SVH1	0x53	83	R / W
PLL1	0x54	84	R / W
PHH1	0x55	85	R / W
ALD1	0x56	86	R / W
ALT1	0x57	87	R / W
HYS1	0x58	88	R / W
ALD2	0x59	89	R / W
ALT2	0x5A	90	R / W
HYS2	0x5B	91	R / W
ALD3	0x5C	92	R / W
ALT3	0x5D	93	R / W
HYS3	0x5E	94	R / W
SETA	0x5F	95	R / W
CLO1	0x60	96	R / W
CHO1	0x61	97	R / W
CLO2	0x62	98	R / W
CHO2	0x63	99	R / W
TE	0x64	100	R / W
TS	0x65	101	R / W
TSPL	0x66	102	R / W
TSPH	0x67	103	R / W

參數	暫存器位址		R / W
	十六進制	十進制	
CLO3	0x68	104	R / W
CHO3	0x69	105	R / W
RUCY	0x6A	106	R / W
WAIT	0x6B	107	R / W
PSL	0x6C	108	R / W
BITS	0x6D	109	R / W
IDNO	0x6E	110	R / W
BAUD	0x6F	111	R / W
INT	0x70	112	R / W
SVOS	0x71	113	R / W
PVOS	0x72	114	R / W
PVOH	0x73	115	R / W
PVFT	0x74	116	R / W
UNIT	0x75	117	R / W
OUD	0x76	118	R / W
HZ	0x77	119	R / W
INP2	0x78	120	R / W
ANL2	0x79	121	R / W
ANH2	0x7A	122	R / W
DP_2	0x7B	123	R / W
LSP2	0x7C	124	R / W
USP2	0x7D	125	R / W
SVL2	0x7E	126	R / W
SVH2	0x7F	127	R / W
PLL2	0x80	128	R / W
PHH2	0x81	129	R / W
SVO2	0x82	130	R / W
PVS2	0x83	131	R / W
PVH2	0x84	132	R / W
PVF2	0x85	133	R / W
UNI2	0x86	134	R / W
DIE	0x8C	140	R / W
DIS	0x8D	141	R / W
SET1	0x8E	142	R / W
SET2	0x8F	143	R / W
SET3	0x90	144	R / W
SET4	0x91	145	R / W
SET5	0x92	146	R / W
SET6	0x93	147	R / W
SET7	0x94	148	R / W
SET8	0x95	149	R / W
SET9	0x96	150	R / W
SET0	0x97	151	R / W
OUTY	0x9D	157	R / W
R-M	0x9E	158	R / W
CJS	0x9F	159	R / W
CJM	0xA0	160	R / W
CJT	0xA1	161	R
OBIT	0xA2	162	R
D_01	0xA5	165	R / W
D_02	0xA6	166	R / W
D_03	0xA7	167	R / W
D_04	0xA8	168	R / W
D_05	0xA9	169	R / W
D_06	0xAA	170	R / W
D_07	0xAB	171	R / W
D_08	0xAC	172	R / W
D_09	0xAD	173	R / W
D_10	0xAE	174	R / W
D_11	0xAF	175	R / W
D_12	0xB0	176	R / W
D_13	0xB1	177	R / W
D_14	0xB2	178	R / W
D_15	0xB3	179	R / W
D_16	0xB4	180	R / W

※： R/讀，W/寫

